



面向对象的程序设计

华中科技大学计算机学院

李瑞轩



第7章 虚函数

- 7.1 虚函数
- 7.2 虚析构函数
- 7.3 抽象类
- 7.4 友元、绑定
- 7.5 类的存储空间



7.1 虚函数

- **虚函数**：是一种动态多态函数，通过动态绑定完成虚函数的调用。（静态多态与静态绑定）
 - “单界面，多实现版本”的思想
- 虚函数到对象的函数成员的映射通过存储在对象中的一个指针完成。（虚函数入口地址表VFT）
- **定义**：
 - virtual 函数原型 【看例7.1】



虚函数使用说明1

1. 虚函数必须是类的成员函数，非成员函数不能说明为虚函数
2. 虚函数**一般**是基类的public或protected部分函数，可在一个或多个public派生类中**重新定义**（即，可有不同的实现版本）
函数原型必须完全相同
3. 虚函数只有在具有继承关系的类层次结构中定义才有意义，否则引起额外开销（通过VFT访问）
4. 虚函数有隐含的this参数，参数表后可出现const和volatile

5. 用虚函数实现程序运行时，必须用指向基类(父类)的指针(或引用)访问虚函数。根据父类指针指向的对象类型不同，动态绑定调用相应对象不同版本的虚函数，实现表现不同行为的操作，这就是“**虚函数根据对象类型表现出的多态性**”。【分析[例7.1](#)】
6. 一旦在基类中定义为虚函数，则所有后续派生类中原型相同的no-static函数将自动成为虚函数，即使没有“virtual”声明（**无限传递性**）【分析[例7.2](#)】
7. 虚函数同普通函数成员一样，可以声明为inline 函数，也可以重载、缺省和省略参数。【分析[例7.3](#)】

8. 下列函数成员不能定义为有this参数的虚函数：

- 静态函数成员（没有this 指针）
- 构造函数（构造时对象类型是确定的，不需根据类型表现出多态性）

9.析构函数可通过基(父)类指针(引用)调用，而父类指针指向的对象类型是不确定的，因此，**析构函数可定义为虚函数**，以便必要时表现出多态特性。如delete *f调用析构函数。

10. 虚函数只能定义为其他类的友元，而不能定义为当前类的友元(友元非当前类的成员)。即**不能同时用 virtual 和 friend 定义函数**。
11. 虚函数能根据对象类型适当地绑定函数成员，且绑定函数成员的效率非常之高，因此，最好将普通函数成员全部定义为虚函数。
12. **注意**：虚函数主要通过基类和派生类对象表现出多态特性，由于union既不能定义基类又不能定义派生类，故不能在union中定义虚函数。 [转7.2](#)

【例7.1】定义父类POINT和子类CIRCLE的绘图函数成员show

```
#include <iostream.h>
```

```
class POINT{
```

```
    int x, y;
```

```
public:
```

```
    int getx( ) { return x; }
```

```
    int gety( ) { return y; }
```

```
    virtual void show( ) { cout<<"Show a point\n"; }
```

```
    POINT(int x, int y) { POINT::x=x; POINT::y=y; }
```

```
};
```

```
class CIRCLE: public POINT{
```

```
    int r;
```

```
public:
```

```
    int getr( ) { return r; }
```

```
    void show( ) { cout<<"Show a circle\n"; }
```

```
    CIRCLE(int x, int y, int r):POINT(x, y) { CIRCLE::r=r; }
```

```
};
```



```
void main(void)
{
    CIRCLE c(3, 7, 8);
    POINT *p=&c;    //父指针p实际指向的是子类Circle对象
    cout<<"The circle with radius "<<c.getr( );
    cout<<" is at ("<<p->getx( )<<", "<<p->gety( )<<")\n";
    p->show( );    //p->show( ) 动态绑定，并调用相应的虚函数
}
```

输出：

The circle with radius 8 is at (3, 7)

Show a circle

考虑：若去掉virtual，结果如何？

【例7.2】虚函数的使用方法

```
#include <iostream.h>
struct A{
    virtual void f1( ){ cout<<"A::f1\n"; }
    virtual void f2( ){ cout<<"A::f2\n"; }
    virtual void f3( ){ cout<<"A::f3\n"; }
    virtual void f4( ){ cout<<"A::f4\n"; }
};
class B: A{
    virtual void f1( ) //virtual可省略
    { cout<<"B::f1\n"; }
    void f2( ) //f2自动成为虚函数
    { cout<<"B::f2\n"; }
};
class C: B{
    void f4( ) //f4自动成为虚函数
    { cout<<"C::f4\n"; }
};
```

```
void main(void)
{
    C c;
    A *p=(A *)&c;
    p->f1( ); //调用B::f1( )
    p->f2( ); //调用B::f2( )
    p->f3( ); //调用A::f3( )
    p->f4( ); //调用C::f4( )
    p->A::f2( );//调用A::f2( )
}
```

输出 : B::f1
B::f2
A::f3
C::f4
A::f2

语法检查静态进行，考虑(对否)：
c.f1()；//?
c.f2()；//?

【例7.3】虚函数的重载方法

```
#include <iostream.h>
```

```
struct A{
```

```
    virtual void f1() { cout<<"A0"; }
```

```
    virtual void f1(char c) { cout<<"A1"; }
```

```
    void f1(int x) { cout<<"A2"; }
```

```
};
```

```
class B: A{
```

```
    void f1() { cout<<"B0"; } //自动成为虚函数
```

```
    void f1(int x) { cout<<"B2"; } //普通函数成员
```

```
};
```

```
class C: B{
```

```
    void f1() { cout<<"C0"; } //自动成为虚函数
```

```
    void f1(char c) { cout<<"C1"; } //自动成为虚函数
```

```
public:
```

```
    void f1(long x) { cout<<"C3"; } //普通函数成员
```

```
};
```

```
void main(void)
```

```
{
```

```
    C c;
```

```
    A *p=(A *)&c;
```

```
    p->f1('X'); //调用C::f1(char)
```

```
    p->f1(); //调用C::f1()
```

```
    c.f1(23L); //调用C::f1(long)
```

```
    p->f1(3) //调用A::f1(int)
```

```
}
```

输出：C1C0C3A2

考虑：

1. c.f1(3); // 对否

2. 若去掉A::f1(int)

p->f1(3) //输出？



虚函数与重载成员函数的区别

两者貌似相同，但有本质区别：

1. 重载使用静态联编（绑定）机制；虚函数采用动态联编机制。
2. 对于父类A中声明的虚函数 $f()$ ，若在子类B中重定义 $f()$ ，必须确保子类 $B::f()$ 与父类 $A::f()$ 具有**完全相同的函数原型**，才能覆盖原虚函数 $f()$ 而产生虚特性，执行动态联编机制。否则，只要**有一个参数不同**，编译系统就认为它是一个全新的函数，而不实现动态联编。



7.2 虚析构函数

- 如果基类的析构函数定义为虚析构函数，则派生类的析构函数就会自动成为虚析构函数。
- **注意**：如果为基类和派生类的对象分配了动态内存，或者为派生类的对象成员分配了动态内存，则一定要将基类和派生类的析构函数定义为虚析构函数，否则便可能造成内存泄漏，导致操作系统出现内存保护错误。【分析[例7.4](#)】
- 最好将所有的析构函数都定义为虚析构函数，以便delete运算调用适合对象类型的析构函数，释放对象所分配的所有动态内存。 [转补充说明](#)

【例7.4】输入职员的花名册,如果职员的姓名、编号和年龄等信息齐全,则登记该职员个人信息,否则只登记职员的姓名。

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
class STRING{
    char *str;
public:
    STRING(char *s);
    virtual ~STRING()
    {
        if (str) { delete str; str=0; }
    }
};
STRING::STRING(char *s)
{
    str=new char[strlen(s)+1];
    strcpy(str, s);
}
```

```
class CLERK: public STRING{
    STRING clkid;
    int age;
public:
    CLERK(char *n, char *i, int a);
    ~CLERK(){} //自动调用clkid.~STRING()和STRING::~~STRING()
};
CLERK::CLERK(char *n, char *i, int a):STRING(n), clkid(i)
{
    age=a;
}
```

```

const int max=10;
void main(void)
{
    STRING *s[max];
    int a, k, m;
    char n[12], i[12], t[256];
    printf("Please input name, number and age:\n");
    for(k=0; k<max; k++) {
        gets(t);
        m=sscanf(t, "%8s %8s %d", n, i, &a) != 3; //m记录信息是否齐全
        s[k]=m?new STRING(n):new CLERK(n,i,a);
    }
    for(k=0; k<max; k++)
        delete s[k]; //若s[k]指向STRING的对象，则用s[k]->~STRING()析构
                    //若s[k]指向CLERK的对象，则用s[k]->~CLERK()析构
}

```

若STRING类没有定义虚析构函数，结果如何？



补充说明

如果用指向父类的引用实现动态多态性，需要注意：若被引用的对象自身不能析构，如，被引用的对象是通过new生成的，那么被引用的对象就必须用delete &析构。如：

```
STRING &z=*new CLERK("zang","982021",23);
```

```
delete &z; //析构对象z并释放对象z占用的内存
```

上述delete &z完成了两个任务：

调用析构函数析构CLERK（“zang”，“982021”，23），释放基类和对象成员各自为字符指针str分配的空间；

释放CLERK（“zang”，“982021”，23）对象占用的存储空间。

如果将上述delete &z改为z.~CLERK()，则只完成任务 而没完成任务 ；如果改为free(&z)，则只完成任务 而没完成任务 。因此，只有delete &z才是唯一正确的用法。

7.3 抽象类

- **纯虚函数**：不必定义函数体的特殊虚函数(可以重载，缺省参数，省略参数，内联等，相当于Java的interface)
 - 定义格式：virtual 函数原型=0; (即，函数体=0)
 - 纯虚函数有this参数，故不能定义为静态函数成员。
 - 构造函数不能定义为虚函数，故不能定义为纯虚函数；
 - 析构函数可以定义为虚函数，故可定义为纯虚函数。
- **抽象类**：含有纯虚函数的类
 - 抽象类常用作派生类的基类，不应该有对象或类实例(相当于Java的interface)
 - 如果派生类继承了抽象类的纯虚函数，却没有重新定义之，或者派生类定义了基类所没有定义的纯虚函数，则派生类就会自动成为抽象类。在多级派生的过程中，如果到某个派生类为止，所有纯虚函数都已全部重新定义，则该派生类就会成为非抽象类。【例7.5】

【例7.5】多级派生中的抽象类与非抽象类用法

```
#include <iostream.h>
```

```
struct A{           //A被定义为抽象类
```

```
    virtual void f1( )=0;
```

```
    virtual void f2( )=0;
```

```
};
```

```
void A::f1( ){ cout<<"A1"; }
```

```
void A::f2( ){ cout<<"A2"; }
```

```
class B: public A{   //重新定义f2，未定义f1，B为抽象类
```

```
    void f2( ) { this->A::f2( ); cout<<"B2"; }
```

```
};
```

```
class C: public B{   // f1和f2均重新定义，C为非抽象类
```

```
    void f1( ) { cout<<"C1"; }
```

```
};
```

```
void main(void)
```

```
{
```

```
    C c;
```

```
    A *p=(A *)&c;
```

```
    p->f1( ); //调用C::f1( )
```

```
    p->f2( ); //调用B::f2( )
```

```
}
```

输出：C1A2B2



抽象类使用说明1

- 抽象类不能定义或产生任何对象，包括用new创建对象以及用作函数参数的类型和定义函数返回对象（原因：纯虚函数可以不定义函数体，产生的对象要调用纯虚函数怎么办？）
- 抽象类可作派生类的父类，若定义相应的父类引用和指针，就可以引用或指向（抽象类的）非抽象子类对象。
- 通过抽象类指针和引用可以调用抽象类的纯虚函数，此时调用的应该是抽象类的非抽象子类的虚函数（由纯虚函数和虚函数的多态特性所决定）。如果抽象类的非抽象子类没有重新定义这样的虚函数，就会导致程序出现不可意料的运行错误。调用抽象类的普通函数成员不会出现不可意料的运行错误。
- 【分析[例7.6](#)】

【例7.6】本例说明抽象类不能产生对象

```
#include <iostream.h>
struct A{           //定义类A为抽象类
    virtual void f1()=0;
    void f2() { };
};
struct B: A{       //定义抽象类A的非抽象子类
    void f1(){ };
};
A f();           // × , 返回类A意味着抽象类要产生一个对象
int g(A x);     // × , 调用时要传递一个类A的对象
A &h(A &y);     //   , 可以引用非抽象子类B的对象
void main(void)
{
    A a;        // × , 抽象类不能产生对象a
    A *p;       //   , 可以指向非抽象子类B的对象
    p->f1();    // × , 运行时无A::f1()或其他派生类函数
    p->f2();    //   , 调用A::f2()
}
```



抽象类使用说明2

- 内存管理函数malloc可以为抽象类分配空间，但不调用构造函数构造抽象类的对象，因此，内存管理函数malloc实质上不产生任何抽象类对象。只有成功地产生了某个类的对象，才能通过抽象类指针或引用调用这个类的虚函数。
- 抽象类作为抽象级别最高的类，主要用于定义派生类共有的数据和函数成员。抽象类的纯虚函数没有函数体，意味着目前尚无法描述该函数的功能。例如，如果图形是点、线和圆等类的抽象类，那么抽象类的绘图函数就无法绘出具体的图形。 <看教材【例7.7】>



7.4 友元、绑定

- 纯虚函数和虚函数都能定义成另一个类的成员友元。由于纯虚函数一般不会定义函数体，故**纯虚函数一般不要定义为其他类的成员友元。**
- 如果类A的函数成员f定义为类B的友元，那么f就可以访问类B的所有成员，但是，f并不能访问从类B派生的类C的所有成员，除非f也定义为类C的友元或者类A就是类C。（即**友元对派生不具备传递性**）

【例7.8】说明纯虚函数和虚函数定义为友元的用法

```
#include <iostream.h>
class C;
struct A {
    virtual void f1(C &c)=0;
    virtual void f2(C &c);
};
class B: A{
public:
    void f1(C &c); //f1自动成为虚函数
};
class C {
    char c;
    //允许但无意义 , A::f1(C &c)无函数体
    friend void A::f1(C &c);
    friend void A::f2(C &c);
public:
    C(char c) { C::c=c; }
};
```

```
void A::f1(C &c)
    { cout<<"B outputs "<<c.c<<"\n"; }
void A::f2(C &c)
    { cout<<"A outputs "<<c.c<<"\n"; }
void B::f1(C &c)
    { cout<<c.c; } //× , B::f1不是C的
void main( void)    友元 , 不能访问c.c
{
    B b;
    C c('C');
    A *p=(A *) new B;
    p->f1(c);        //调用B::f1()
    p->f2(c);        //调用A::f2()
}
```




7.5 类的存储空间

- 单继承派生类的存储空间由基类和派生类的非静态数据成员构成。当基类或派生类包含虚函数或纯虚函数时，派生类的存储空间还包括虚函数地址表首址所占的存储单元(VFT指针)。
- 如果基类定义了虚函数或者纯虚函数，则派生类对象就将其起始单元作为共享VFT指针，用于存放基类和派生类的虚函数地址表首址。派生类的构造函数和析构函数会选择合适时机，在共享VFT指针中存放派生类和基类的虚函数地址表首址，由此首址或指针实现动态绑定和多态。分析【例7.10】
- 如果基类没有定义虚函数，而单继承派生类定义了虚函数，则单继承派生类的存储空间由三个部分组成：第一部分为基类存储空间，第二部分为派生类虚函数入口地址表首址，第三部分为该派生类新定义的数据成员。分析【例7.11】

【例7.10】计算单继承派生类存储空间的方法

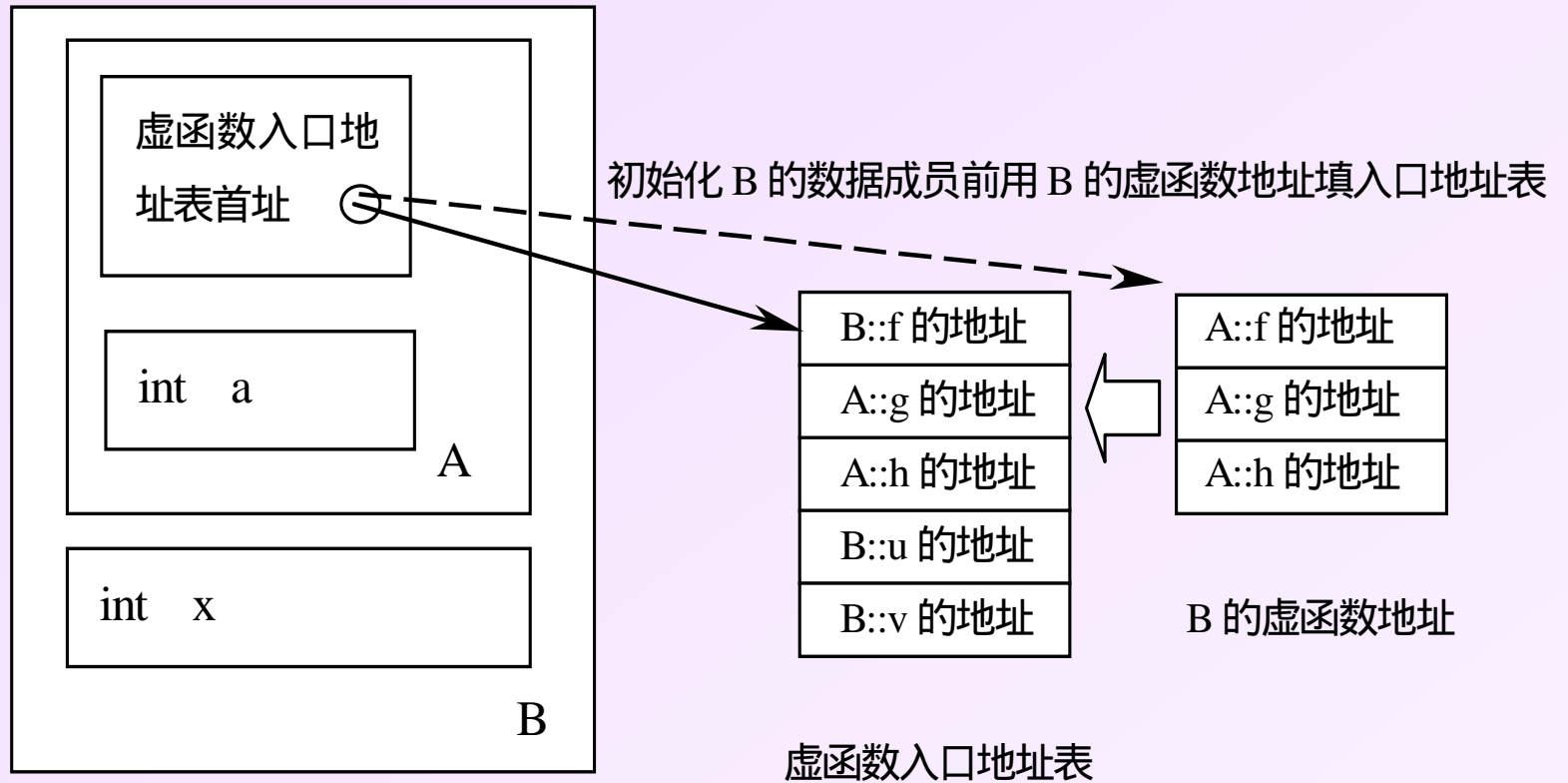
```
#include <iostream.h>
```

```
class A{
    static int b;
    int a;
    virtual int f();
    virtual int g();
    virtual int h();
};
```

```
class B: A{
    static int y;
    int x;
    int f();
    virtual int u();
    virtual int v();
};
```

```
void main(void)
```

```
{
    cout<<"Size of int="<<sizeof(int)<<"\n";
    cout<<"Size of pointer="<<sizeof(void *)<<"\n";
    cout<<"Size of A="<<sizeof(A)<<"\n";
    cout<<"Size of B="<<sizeof(B)<<"\n";
}
```

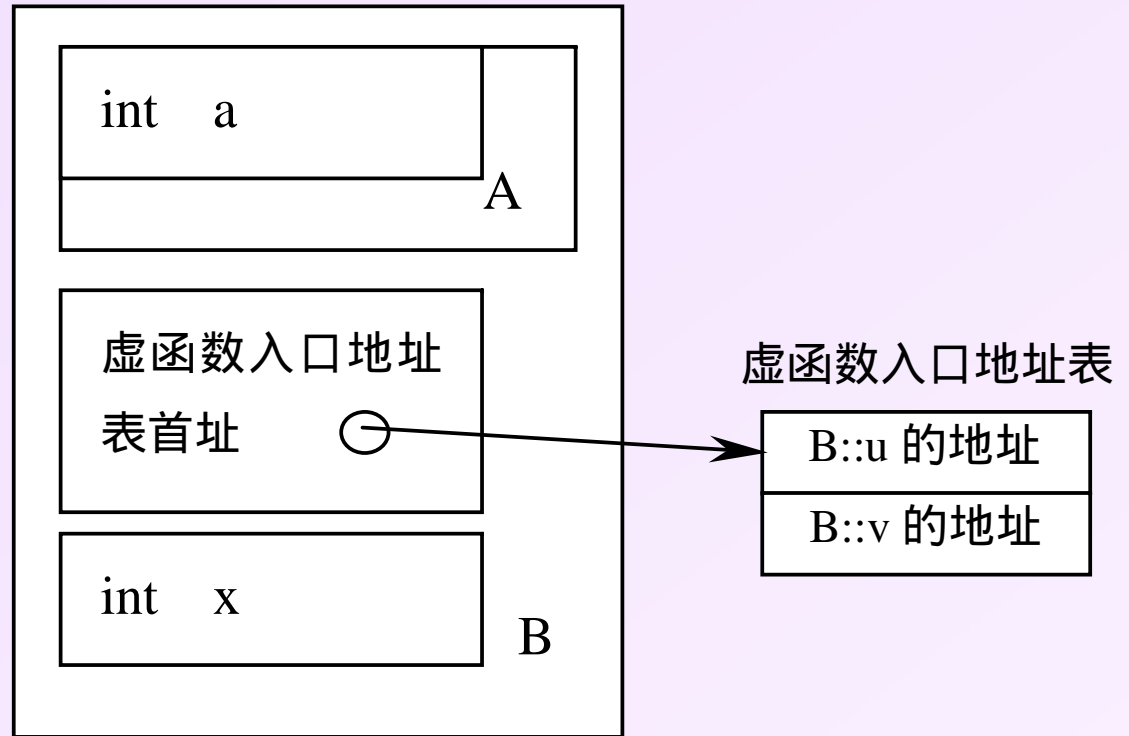


$$\text{sizeof}(A) = \text{sizeof}(a) + \text{sizeof}(\text{void}^*) ,$$

$$\text{sizeof}(B) = \text{sizeof}(A) + \text{sizeof}(x)$$

【例7.11】当基类没有虚函数时计算派生类存储空间的方法

```
#include <iostream.h>
class A{
    static int b;
    int a;
};
class B: A{
    static int y;
    int x;
public:
    virtual void u() { };
    virtual void v() { };
};
void main(void)
{
    cout<<"Size of int="<<sizeof(int)<<"\n";
    cout<<"Size of pointer="<<sizeof(void *)<<"\n";
    cout<<"Size of A="<<sizeof(A)<<"\n";
    cout<<"Size of B="<<sizeof(B)<<"\n";
}
```



sizeof(A) = sizeof(a) , sizeof(B) = sizeof(A) + sizeof(void *) + sizeof(x)